

第8回

筑波大学産学連携シンポジウム

# フィジカル AI 時代の 共創戦略

Co-Creating Innovation in the Era of Physical AI

## 基調講演 1



境野 翔

筑波大学システム情報系 准教授

力制御がつなぐ  
情報世界と物理世界

慶應義塾大学大学院理工学研究科博士課程修了。埼玉大学助教を経て、筑波大学システム情報系准教授。博士（工学）。ロボット制御工学や知能ロボティクスを専門とし、人間のように位置と力を学習して道具を巧みに扱う模倣学習技術を研究。「退官するまでに人間の肉体労働をなくす」を目標に掲げ、電気学会・日本ロボット学会論文賞などを受賞。

## 基調講演 2



中川 友紀子

株式会社アールティ 代表取締役  
Open Robotics 理事

フィジカル AI の技術動向  
～四足歩行ロボット／人型ロボット・  
VLA が拓く産業変革～

東京工業大学（現・東京科学大学）や科学技術振興機構（JST）でロボット・知能情報分野の研究に従事後、2005 年株式会社アールティを創業、代表取締役としてロボットの開発・販売・人材育成を推進する。2015 年には ROBOHUB「ロボット業界で知るべき世界の女性 25 人」に選出。米国に本部を持つ統括非営利団体 OpenRobotics ではアジア人として唯一の理事を務め、ROSCON JP 理事としてもロボット技術の普及と産業発展に貢献している。

## 対談

フィジカル AI 時代の共創戦略

ファシリテーター

鈴木 健嗣 筑波大学システム情報系 系長・教授

2026 10.23 13:00-17:00  
(金) 開場 12:30

会場  
日本橋ホール  
9 階 ホール 1・2

参加無料

事前登録制

先着順

## プログラム

- |             |                                |
|-------------|--------------------------------|
| 13:00-13:10 | オープニング                         |
| 13:10-13:50 | 基調講演 1：境野 翔（筑波大学システム情報系 准教授）   |
| 13:50-14:30 | 基調講演 2：中川 友紀子（株式会社アールティ 代表取締役） |
| 14:30-15:00 | 対談：フィジカル AI 時代の共創戦略            |
| 15:00-15:10 | 休憩                             |
| 15:10-15:50 | ピッチ（研究者によるポスター紹介）              |
| 15:50-17:00 | ポスターセッション                      |

お申し込みは  
こちら





## 鈴木 健嗣

筑波大学システム情報系 系長・教授

早稲田大学大学院修了。博士(工学)。早稲田大学助手、筑波大学講師・准教授を経て、2016年より筑波大学教授。現在、筑波大学システム情報系長・大学執行役員、ヒューマンスマートシティ研究機構副研究機構長。人工知能、サイバニクス、人支援ロボティクス、医療・福祉・介護支援技術を専門とし、人と機械が適応的に協働する知能システムの研究を推進。JST さきがけ・CREST 研究代表者・IEEE のロボティクス部門の理事を歴任し、2021 年よりつくば市顧問・スーパースティ構想アーキテクトを務める。

### ピッチ&ポスターセッション

|    |                                                              |               |     |            |
|----|--------------------------------------------------------------|---------------|-----|------------|
| 1  | 力制御がつながる情報世界と物理世界                                            | 境野 翔          | 准教授 | システム情報系    |
| 2  | 寝たままできる静脈血栓症予防 下肢自動運動器 LEX の可能性                              | 清水 如代         | 准教授 | 医学医療系      |
| 3  | 農業労働力不足と農業従事者の高齢化に対処するための AI を活用した<br>中小規模ロボット技術の革新          | TOFAEL AHAMED | 准教授 | 生命環境系      |
| 4  | 人と AI が力を合わせる新しい仕事のかたち<br>～ AI エージェントによる協働の理論・設計・実践 ～        | 朱 東浩          | 助教  | ビジネスサイエンス系 |
| 5  | 陸・空移動ロボットの運用可能領域を広げる制御技術                                     | 伊達 央          | 准教授 | システム情報系    |
| 6  | 土工事の自動化に向けた建設ロボット技術の研究開発                                     | 永谷 圭司         | 教授  | システム情報系    |
| 7  | 走行データが拓く、安全で賢いモビリティ<br>～ 産学官連携でつなぐ運転自動化・安全性評価・標準化 ～          | 齊藤 裕一         | 准教授 | システム情報系    |
| 8  | 人が自然に使い方を発見するデザイン ～人の知覚・認知特性と<br>実験心理学に基づく人と機械のコミュニケーション研究～  | 佐伯 英日路        | 助教  | システム情報系    |
| 9  | フィジカル AI を支える物理ベース CG x AI                                   | 金森 由博         | 教授  | システム情報系    |
| 10 | 実フィールドの知能化に向けたロボティクス・センシング技術                                 | 藤井 浩光         | 准教授 | システム情報系    |
| 11 | Physical AI を、人の暮らしに " 着地 " させる<br>～ 人・ロボット・環境を共創するデジタルツイン ～ | 黒田 嘉宏         | 教授  | システム情報系    |
| 12 | 人間と AI の協働のための AI エージェント基盤技術                                 | 伊藤 寛祥         | 助教  | 図書館情報メディア系 |
| 13 | 脳卒中患者の歩行練習支援技術に関する研究開発                                       | 矢野 博明         | 教授  | システム情報系    |
| 14 | 医工連携による臨床運動解析・運動支援技術の開発と社会実装                                 | 門根 秀樹         | 准教授 | 医学医療系      |
| 15 | 宇宙研究からアプローチする地球生命の未来予測                                       | 村谷 匡史         | 教授  | 医学医療系      |
| 16 | ソフトウェアのバグ等の問題を見つけるヒューマンファクターアプローチ                            | 伊藤 誠          | 教授  | システム情報系    |
| 17 | ブロックチェーンとセキュア実行環境による次世代デジタル信頼基盤                              | 面 和成          | 教授  | システム情報系    |
| 18 | その AI 利用、あとから検証できますか？<br>～ AI が関与する業務のトレーサビリティ設計に向けて ～       | 松田 壮一郎        | 助教  | 人間系        |

**会 場** 日本橋ホール 9 階ホール 1・2

**所在地** 東京都中央区日本橋二丁目 5 番 1 号  
日本橋高島屋三井ビルディング 9 階

- アクセス**
- 地下鉄東京メトロ銀座線・東西線「日本橋駅」直結
  - 地下鉄都営浅草線「日本橋駅」徒歩 1 分
  - 地下鉄東京メトロ半蔵門線「三越前駅」徒歩 5 分
  - JR「東京駅」徒歩 5 分

ビル B1 階・1 階  
から会場への  
アクセスマップ

